

ESERCIZIO

Si consideri il sistema lineare

$$y(k) = -\alpha y(k-1) - \alpha y(k-2) - \beta y(k-3) + u(k-1)$$

Si determinino, se possibile, α e β reali in modo che il sistema abbia solo modi puramente oscillatori.

SOL

Il sistema ha solo modi oscillatori se e solo se tutti gli zeri del polinomio caratteristico sono sulla circonferenza unitaria e sono semplici. In altre parole i modi devono essere del tipo

$$\sin(\theta k), \cos(\theta k), (\pm 1)^k$$

Escludiamo il modo $1^k = 1$ che non è oscillatorio (anche se si potrebbe vedere come oscillazione a frequenza nulla).

Nel nostro caso, il polinomio caratteristico è

$$D(z) := z^3 + \alpha z^2 + \alpha z + \beta$$

che ha 3 zeri (contati con le proprie molteplicità). Dunque, devo imporre che questi 3 zeri siano semplici e si trovino in $|z|=1$ (con l'esclusione di $z=1$). Poiché gli zeri complessi sono sempre a coppie di valori tra di loro coniugati, devo per forza imporre che -1 sia zero di $D(z)$:

$$D(-1) = -1 + \alpha - \alpha + \beta = 0 \Rightarrow \beta = 1$$

Quindi

$$\begin{aligned} D(z) &= z^3 + dz^2 + dz + 1 \\ &= (z+1)(z^2 + 1 + (d-1)z) \end{aligned}$$

Resta da imporre che

$$D_1(z) := z^2 + 1 + (d-1)z$$

abbia una coppia di zeri complessi coniugati di modulo unitario.

$$\text{Se } a := d-1 \Rightarrow D_1(z) = z^2 + az + 1$$

Si vede subito che basta imporre $a=0$ (ossia $d=1$). In alternativa, si calcolano gli zeri di $D_1(z)$

$$z_{1/2} = \frac{-a \pm \sqrt{a^2 - 4}}{2}$$

e si impone che siano complessi coniugati, ossia $a^2 < 4$, cioè

$$-2 < a < 2$$

e che

$$|z_{1/2}|^2 = \frac{1}{4}(a^2 + 4 - a^2) = 1$$

In conclusione, ogni valore di $a \in (-2, 2)$ risolve il problema.

Ossia ogni valore di

$$\alpha \in (-1, 3)$$

risolve il problema.

ESERCIZIO

Si risolve il problema precedente con l'ulteriore vincolo che una delle oscillazioni sia periodica di periodo 6 (e non minore di 6).

SOL.

Devo imporre che i due modi relativi agli zeri complessi di $D(z)$ siano del tipo

$$\cos\left(\frac{2\pi}{6}k\right) \text{ e } \sin\left(\frac{2\pi}{6}k\right)$$

Ossia gli zeri di $D_1(z)$ devono essere

$$\begin{aligned} z_{1/2} &= e^{+j\frac{2\pi}{6}} = e^{+j\frac{\pi}{3}} = \cos\frac{\pi}{3} + j\sin\frac{\pi}{3} \\ &= \frac{1}{2} + j\frac{\sqrt{3}}{2} \end{aligned}$$

$$\text{Re } z_{1/2} = \frac{-a}{2} + j\frac{\sqrt{4-a^2}}{2} \Rightarrow \boxed{a = -1} \Rightarrow \boxed{d = 0}$$

ESERCIZIO

Si determini la f. di trasferimento $P_0(s)$ in modo che la f. di trasferimento $P(z)$ ottenuta da $P_0(s)$ per tenuta e campionamento sincroni sia

$$P(z) = \frac{z+3}{(z-3)(z-2)}$$

Il periodo di campionamento è $T=1$ sec.

SOL.

La f. di trasferimento $P_0(s)$ è del tipo

$$P_0(s) = \frac{\alpha s + \beta}{(s-s_1)(s-s_2)}$$

In fatti $P_0(s)$ non può avere grado relativo nullo.

Devo imporre

$$\begin{cases} e^{s_1 T} = 3 \\ e^{s_2 T} = 2 \end{cases}$$

ossia

$$\begin{cases} s_1 = \ln 3 \\ s_2 = \ln 2 \end{cases}$$

Per determinare α e β impongo

$$F(z) = \frac{z^{-1}}{z} \mathcal{L}^{-1} \left[\mathcal{L} \left[\frac{F_0(s)}{s} \right] \right]$$

$$\frac{F_0(s)}{s} = \frac{A}{s} + \frac{B}{s-s_1} + \frac{C}{s-s_2}$$

$$\text{con } \begin{cases} A = F_0(0) = \frac{\beta}{s_1 s_2} \\ B = \frac{\alpha s_1 + \beta}{s_1 (s_1 - s_2)} \\ C = -A - B \end{cases}$$

Dunque

$$P(z) = \frac{z-1}{z} \mathcal{Z} \left[S_T \left[A 1(t) + B e^{s_1 t} + C e^{s_2 t} \right] \right]$$

$$= \frac{z-1}{z} \mathcal{Z} \left[A \delta_1(k) + B (e^{s_1 T})^k + C (e^{s_2 T})^k \right]$$

$$= \frac{z-1}{z} \left[A \frac{z}{z-1} + B \frac{z}{z-3} + C \frac{z}{z-2} \right]$$

$$= A + B \frac{z-1}{z-3} + C \frac{z-1}{z-2}$$

$$= \frac{A(z^2 - 5z + 6) + B(z^2 - 3z + 2) + C(z^2 - 4z + 3)}{(z-3)(z-2)}$$

$$= \frac{\overbrace{(A+B+C)}^0 z^2 + (-5A-3B-4C)z + 6A+2B+3C}{(z-3)(z-2)}$$

$$\Rightarrow \begin{cases} C = -A - B \\ -5A - 3B - 4C = 1 \\ 6A + 2B + 3C = 3 \end{cases}$$

⇒

$$\begin{cases} -5A - 3B + 4A + 4B = 1 \\ 6A + 2B - 3A - 3B = 3 \end{cases}$$

⇒

$$\begin{cases} B - A = 1 \\ 3A - B = 3 \end{cases}$$

⇒

$$\begin{cases} B = A + 1 \\ 2A - 1 = 3 \end{cases}$$

⇒

$$\begin{cases} B = A + 1 \\ A = 2 \end{cases}$$

⇒

$$\begin{cases} B = 3 \\ A = 2 \\ C = -5 \end{cases}$$

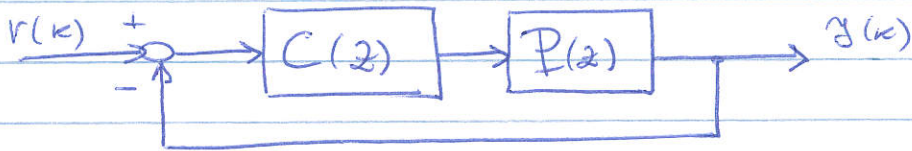
MA

$$2 = A = \beta / s_1 s_2 \Rightarrow \beta = 2 s_1 s_2$$

$$\begin{aligned} 3 = B = \frac{\alpha s_1 + \beta}{s_1 (s_1 - s_2)} &\Rightarrow \alpha = \frac{3(s_1)(s_1 - s_2) - \beta}{s_1} \\ &= 3(s_1 - s_2) - 2s_2 \\ &= 3s_1 - 5s_2 \end{aligned}$$

In conclusione

$$P_0(s) = \frac{[3 \ln(3) - 5 \ln(2)]s + 2 \ln(3) \ln(2)}{(s - \ln(3))(s - \ln(2))}$$
$$= \frac{\ln\left(\frac{27}{32}\right)s + 2 \ln(3) \ln(2)}{(s - \ln(3))(s - \ln(2))}$$

ESERCIZIO

Sol
$$P(z) = \frac{z}{(z+1)(4z-1)}$$

Si progetti un controllore che garantisca inseguimento asintotico di riferimenti a gradino unitario e introduca un passo di ritardo.

SOL.

Il più semplice $C(z)$ che soddisfa le specifiche è del tipo

$$C(z) = \frac{k}{z-1}$$

Si tratta solo di verificare che esista

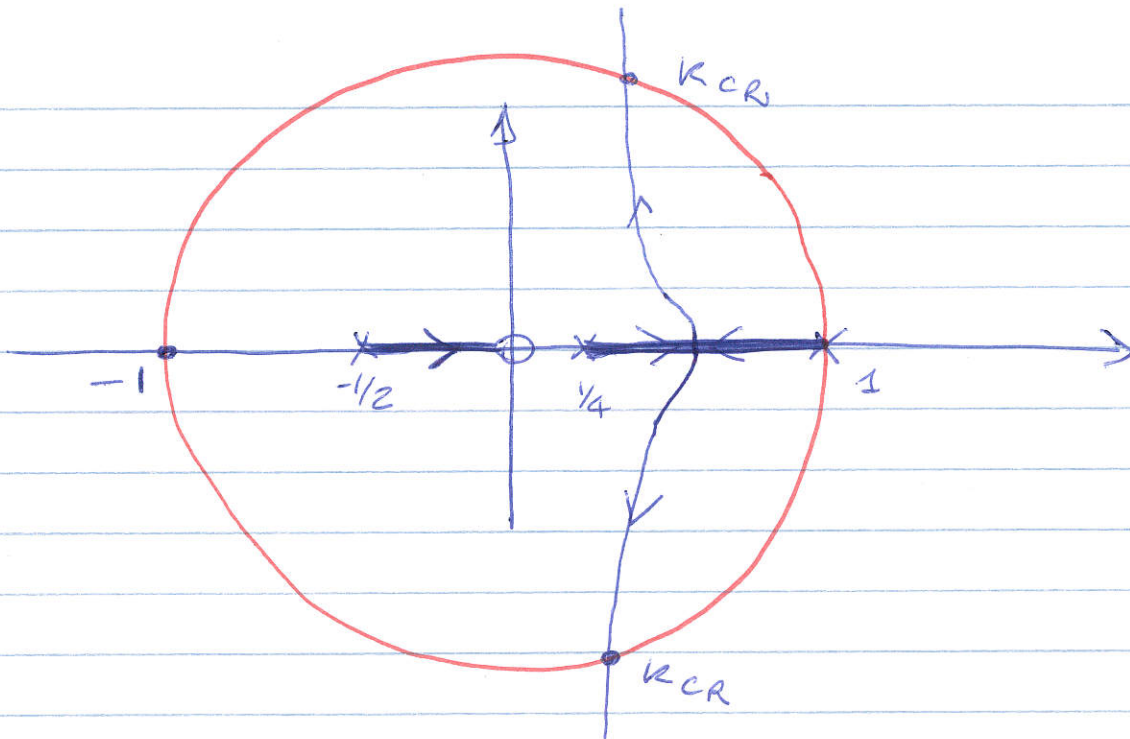
no valori di k per i quali la
catena chiusa è BIBO-stabile e
fissare k a uno di tali valori.

Se non esistono valori di k che
stabilizzano la catena chiusa devo
~~ricomporre~~ ricomporre ad una struttura più
ricca di $C(z)$ aggiungendo poli e zeri.

Il denominatore della f. di trasferi-
mento a catena chiusa è

$$\begin{aligned} D(z) &= kz + (z-1)(z^2+1)(4z-1) \\ &= 8z^3 - 6z^2 + (k-3)z + 1 \end{aligned}$$

Il relativo luogo delle radici
è:



Dunque la catena chiusa è BIBO-stabile per $k > 0$ sufficientemente piccolo.

Il modo più semplice di fissare un valore di k che risolve il problema è scegliere un valore (per es $k=1$) e verificare se la catena chiusa è BIBO-stabile in corrispondenza a tale valore. Se non lo è si diminuisce k fino a che si trova un valore che stabilizza la catena chiusa.

Alternativamente, possiamo essere interessati a calcolare tutti i valori di k che stabilizziamo: $k \in (0, k_{cc})$. Dobbiamo cioè calcolare k_{cc} . A questo scopo usiamo la trasformazione bilineare e definiamo

$$\begin{aligned}
 D_1(s) &= D(z) \Big|_{z = \frac{1+s}{1-s}} \\
 &= 8 \left(\frac{1+s}{1-s} \right)^3 - 6 \left(\frac{1+s}{1-s} \right)^2 + (k-3) \left(\frac{1+s}{1-s} \right) + 1 \\
 &= \frac{(10+k)s^3 + (36-k)s^2 + (18-k)s + k}{(1-s)^3}
 \end{aligned}$$

Dobbiamo calcolare per quali valori di k il numeratore di $D_1(s)$ è hurwitziano. Con la tabella di Routh otteniamo:

$$\begin{array}{c|cc} 3 & 10+k & 18-k \\ 2 & 36-k & k \\ 1 & \alpha & \\ 0 & k & \end{array}$$

con

$$\alpha = -\frac{1}{36-k} \left[10k + k^2 - (18-k)(36-k) \right]$$

$$= \frac{648 - 64k}{36-k}$$

Dunque, la estera chiusa è BIBO-stabile
se e solo se $k > 0$ e

$$\begin{cases} 36 - k > 0 \\ 648 - 64k > 0 \end{cases}$$

ossia

$$\frac{81}{8} = \frac{648}{64} > k > 0 \Rightarrow$$

$$\boxed{k_{cr} = \frac{81}{8}}$$

In conclusione, ogni valore di $k \in (0, 8/8)$ risolve il problema.

ADDENDUM Si dica se la soluzione trovata al punto precedente garantisce stabilità interna dell'interconnessione.

SOL

L'interconnessione è internamente stabile se e solo se

1. $D(z) := (z-1)(2z+1)(4z-1) + kz$ è di Schur

2. $\deg D(z) = \deg [(z-1)(2z+1)(4z-1)] = 3$

La seconda condizione è ovviamente soddisfatta $\forall k \in \mathbb{R}$. La condizione 1. è soddisfatta $\forall k \in (0, 8/8)$ come si vede dal luogo delle radici analizzato in precedenza. Pertanto, la sol. al problema precedente garantisce stabilità interna dell'interconnessione.