

Primo test di autovalutazione di CONTROLLI AUTOMATICI

A.A. 2009/2010

Data: 15 Ottobre 2009

1. Si determinino i modi elementari e le evoluzioni libere, in corrispondenza alle condizioni iniziali assegnate, dei seguenti modelli LTI descritti da un'equazione differenziale (omogenea) lineare e a coefficienti costanti (ogni domanda vale 2 punti):

- (a) $\frac{d^2y}{dt^2} + y(t) = 0, \quad y(0^-) = 1, \quad \frac{dy(0^-)}{dt} = -1;$
- (b) $\frac{d^2y}{dt^2} + 4\frac{dy}{dt} + 4y(t) = 0, \quad y(0^-) = 0, \quad \frac{dy(0^-)}{dt} = 1;$
- (c) $\frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} = 0, \quad y(0^-) = 1, \quad \frac{dy(0^-)}{dt} = 2;$
- (d) $\frac{d^3y}{dt^3} = 0, \quad y(0^-) = 1, \quad \frac{dy(0^-)}{dt} = 2, \quad \frac{d^2y(0^-)}{dt^2} = 1;$
- (e) $\frac{d^2y}{dt^2} + 2\frac{dy}{dt} + 10y(t) = 0, \quad y(0^-) = 1, \quad \frac{dy(0^-)}{dt} = 0.$

2. Per ciascuno dei seguenti modelli LTI descritti da un'equazione differenziale (omogenea) lineare e a coefficienti costanti si determini l'insieme di tutte e sole le condizioni iniziali $(y(0^-), \frac{dy(0^-)}{dt})$ a cui corrisponde un'evoluzione libera convergente a zero (ogni domanda vale 2 punti):

- (a) $\frac{d^2y}{dt^2} + 2\frac{dy}{dt} + 2y(t) = 0;$
- (b) $\frac{d^2y}{dt^2} - y(t) = 0;$
- (c) $\frac{d^2y}{dt^2} - \frac{dy}{dt} + y(t) = 0.$

3. Si determini la risposta impulsiva dei seguenti modelli LTI descritti da un'equazione differenziale lineare e a coefficienti costanti (ogni domanda vale 2 punti):

- (a) $\frac{d^2y}{dt^2} + y(t) = u(t);$
- (b) $\frac{d^2y}{dt^2} + 4\frac{dy}{dt} + 4y(t) = \frac{d^2u}{dt^2};$
- (c) $\frac{d^2y}{dt^2} + 5\frac{dy}{dt} + 6y(t) = \frac{du}{dt} + 2u(t);$
- (d) $\frac{d^3y}{dt^3} = \frac{d^2u}{dt^2}.$

4. Si determini l'evoluzione forzata, in corrispondenza ai segnali di ingresso assegnati, dei seguenti modelli LTI descritti da un'equazione differenziale lineare e a coefficienti costanti (ogni domanda vale 2 punti):

- (a) $\frac{d^2y}{dt^2} + y(t) = u(t), \quad u(t) = \delta_{-1}(t);$
- (b) $\frac{d^2y}{dt^2} + 4\frac{dy}{dt} + 4y(t) = \frac{d^2u}{dt^2}, \quad u(t) = t \cdot \delta_{-1}(t);$
- (c) $\frac{d^2y}{dt^2} + 5\frac{dy}{dt} + 6y(t) = \frac{du}{dt} + 2u(t), \quad u(t) = \delta(t) + 2e^{-t}\delta_{-1}(t).$

RISPOSTE

1. Modi elementari ed evoluzioni libere:

- (a) Modi: e^{jt} e e^{-jt} o, equivalentemente, $\cos t$ e $\sin t$.
Evoluzione libera: $y_\ell(t) = \cos t - \sin t = \sqrt{2} \cos(t + \frac{\pi}{4})$.
- (b) Modi: e^{-2t} e te^{-2t} .
Evoluzione libera: $y_\ell(t) = te^{-2t}$.
- (c) Modi: 1 e e^t .
Evoluzione libera: $y_\ell(t) = 2e^t - 1$.
- (d) Modi: 1, t e $t^2/2$.
Evoluzione libera: $y_\ell(t) = 1 + 2t + \frac{t^2}{2}$.
- (e) Modi: $e^{(-1+j3)t}$ e $e^{(-1-j3)t}$ o, equivalentemente, $e^{-t} \cos(3t)$ e $e^{-t} \sin(3t)$.
Evoluzione libera: $y_\ell(t) = e^{-t} \cos(3t) + \frac{1}{3}e^{-t} \sin(3t)$.

2. Condizioni iniziali a cui corrisponde un'evoluzione libera convergente:

- (a) ogni coppia $(y(0^-), \frac{dy(0^-)}{dt})$ in $\mathbb{R} \times \mathbb{R}$;
- (b) ogni coppia $(y(0^-), \frac{dy(0^-)}{dt})$ in $\mathbb{R} \times \mathbb{R}$ che soddisfi $y(0^-) = -\frac{dy(0^-)}{dt}$;
- (c) la sola coppia banale $(y(0^-), \frac{dy(0^-)}{dt}) = (0, 0)$.

3. Risposta impulsiva:

- (a) $w(t) = \sin t \delta_{-1}(t)$;
- (b) $w(t) = \delta(t) - 4[e^{-2t} - te^{-2t}] \delta_{-1}(t)$;
- (c) $w(t) = e^{-3t} \delta_{-1}(t)$;
- (d) $w(t) = \delta_{-1}(t)$.

4. Evoluzione forzata:

- (a) $y_f(t) = [1 - \cos t] \delta_{-1}(t)$;
- (b) $y_f(t) = t \cdot e^{-2t} \delta_{-1}(t)$;
- (c) $y_f(t) = e^{-t} \delta_{-1}(t)$.